

Il-Ġermanja – Teknika ta' l-operazzjonijiet – robotische Operationslösung für Knieendoprothetik
OJ S 57/2024 20/03/2024

Avviż tat-trasparenza ex ante volontarju
Fornituri

1. Xerrej

1.1. Xerrej

Isem uffiċjali: Klinikum rechts der Isar der TU München

Email: Ausschreibungen.ZB@mri.tum.de

Tip legali tax-xerrej: Korp irregolat bil-liġi pubblika, ikkontrollat minn awtorità reġjonali

Attività tal-awtorità kontraenti: Saħħa

2. Proċedura

2.1. Proċedura

Titlu: robotische Operationslösung für Knieendoprothetik

Deskrizzjoni: Es soll ein Roboter-Assistenzsystem für Knieendoprothetik beschafft werden, das heißt ein mobiler Operationsroboter, der aus den 3 folgenden Funktionseinheiten aufgebaut ist: einer semiaktiver Roboter-Arm-Einheit, einer Satelliten-Station und einer Navigationseinheit

Identifikatur tal-proċedura: fa85c532-e54b-422e-a7ab-6d38347cda5d

Identifikatur intern: MRI2024/03

Tip ta' proċedura: Innegozjata mingħajr sejħa minn qabel għall-kompetizzjoni

2.1.1. Għan

Natura tal-kuntratt: Fornituri

Klassifikazzjoni prinċipali (cpv): 33160000 Teknika ta' l-operazzjonijiet

2.1.2. Post tal-prestazzjoni

Sottodivizjoni tal-pajjiż (NUTS): München, Kreisfreie Stadt (DE212)

Pajjiż: Il-Ġermanja

2.1.4. Informazzjoni ġenerali

Baži legali:

Direttiva 2014/24/UE

vgr -

5. Lott

5.1. Lott: LOT-0001

Titlu: robotische Operationslösung für Knieendoprothetik

Deskrizzjoni: Es soll ein Roboter-Assistenzsystem für Knieendoprothetik beschafft werden, das heißt ein mobiler Operationsroboter, der aus den 3 folgenden Funktionseinheiten aufgebaut ist: einer semiaktiver Roboter-Arm-Einheit, einer Satelliten-Station und einer Navigationseinheit

Identifikatur intern: MRI2024/03_Los1

5.1.1. Għan

Natura tal-kuntratt: Fornituri

Klassifikazzjoni prinċipali (cpv): 33160000 Teknika ta' l-operazzjonijiet

5.1.2. Post tal-prestazzjoni

Sottodivizjoni tal-pajjiż (NUTS): München, Kreisfreie Stadt (DE212)

Pajjiż: Il-Ġermanja

5.1.6. Informazzjoni ġenerali

L-akkwist huwa kopert mill-Ftehim dwar l-Akkwisti Pubbliċi (GPA): iva

5.1.7. Akkwist strateġiku

Għan tal-akkwist strateġiku: Ebda akkwist strateġiku

5.1.15. Tekniki

Informazzjoni dwar is-sistema dinamika tax-xiri: Ebda sistema dinamika ta' xiri

5.1.16. Aktar informazzjoni, medjazzjoni u rieżami

Organizzazzjoni tal-medjazzjoni: Regierung Oberbayern - Sachgebiet Vergabekammer Südbayern

Organizzazzjoni tar-rieżami: Regierung Oberbayern - Sachgebiet Vergabekammer Südbayern
Organizzazzjoni li tipprovdi informazzjoni addizzjonali dwar il-proċedura tal-akkwist: Klinikum rechts der Isar der TU München

Organizzazzjoni li tipprovdi iktar informazzjoni dwar proċeduri tar-rieżami: Klinikum rechts der Isar der TU München

TED eSender: Beschaffungssamt des BMI

6. Riżultati

Għoti dirett:

Ġustifikazzjoni għall-għoti dirett:

Il-kuntratt jista' jiġi pprovdut biss minn operatur ekonomiku partikolari minħabba nuqqas ta' kompetizzjoni għal raġunijiet tekniċi

Ġustifikazzjoni oħra: Die Klinik und Poliklinik für Orthopädie und Sportorthopädie benötigt für experimentelle und klinische Forschung neben einem bereits vorhandenen Roboter-Assistenzsystem ein zusätzliches Roboter-Assistenzsystem für Knieendoprothetik, das heißt einen mobilen Operationsroboter, der aus den 3 folgenden Funktionseinheiten aufgebaut ist: einer semiaktiver Roboter-Arm-Einheit, einer Satelliten-Station und einer Navigationseinheit.

Es gibt entsprechende Roboter-Assistenzsysteme von verschiedenen Anbietern auf dem Markt, allerdings ist es erforderlich, dass das zu beschaffende System konkret spezifizierte Merkmale erfüllt, damit den Anforderungen und Ansprüchen des Klinikums rechts der Isar gerecht bzw. nachgekommen werden kann. Folgende Spezifikationen muss das Roboter-Assistenzsystem mindestens erfüllen:

- Imageless System: Es ist keine präoperative computertomografische Untersuchung der Extremität erforderlich, damit wird eine Strahlenexposition für den Patienten vermieden und gleichzeitig Zeitaufwand und Kosten reduziert.
- Semiaktives System: Die semiaktive Roboter-Arm Einheit unterstützt, indem sie die vom Chirurgen geführte Säge in der richtigen Schnittebene positioniert und hält. Dies erhöht die Patientensicherheit.
- Autarke Bedienung: Die Nutzung erfordert keinen Techniker vom Hersteller, das bedeutet selbständige Bedienbarkeit ohne externe Anwenderunterstützung. Diese Autonomie steigert die Flexibilität des Systems im Einsatz, optimiert die Prozesse und vermeidet zusätzliche Kosten und Risiken durch technische OP-Begleitung betriebsfremder

Personen. Letzteres führt zu geringerem Platzbedarf und Integrationsaufwand, einfacherer Organisation sowie insbesondere zu geringerer Personal- /Keimbelastung im OP. • Saw guided System: Die von der Roboter-Arm Einheit geführte oszillierende Säge sorgt für eine präzise Umsetzung der dreidimensionalen Planung. • Kompatibilität mit vorhandenen Primärendoprothetiksyste­men: Seit einem Jahrzehnt werden am MRI das Knie-Implantatesystem ATTUNE® von DePuy Synthes sowie das Knie-Implantatesystem „Triathlon“ von Stryker vorgehalten. Für das Implantatesystem von Stryker ist bereits eine robotische Assistenz vorhanden – die zu beschaffende zusätzliche robotische Assistenz muss kompatibel sein mit dem Implantatesystem ATTUNE. Dies ist zwingend erforderlich, um bereits vorhandene Instrumente nutzen zu können, um die erlernten OP-Techniken und klinische Erfahrung weiterhin anwenden und die Anwendungssicherheit weiter gewährleisten sowie das hohe Qualitätsniveau der Implantate zukünftig beibehalten zu können. Das VELYS™ Robotic-Assisted Solution System der Firma DePuy Synthes ist das einzige auf dem Markt verfügbare nicht-bildbasierte, semiaktive, Säge-geführte Roboter-Assistenzsystem, welches eine autarke Bedienung zulässt und mit den Attune Kniegelenksendprothesen kompatibel ist.

8. Organizzazzjonijiet

8.1. ORG-0001

Isem uffiċjali: Klinikum rechts der Isar der TU München

Numru tar-registrazzjoni: DE129523996

Dipartiment: Zentrale Beschaffung

Belt: München

Kodiċi postali: 81675

Sottodivizjoni tal-pajjiż (NUTS): München, Kreisfreie Stadt (DE212)

Pajjiż: Il-Ġermanja

Punt ta' kuntatt: Zentrale Beschaffung, Strategischer Einkauf/Vergaberecht

Email: Ausschreibungen.ZB@mri.tum.de

Telefown: 000

Indirizz tal-internet: <https://www.mri.tum.de>

Profil tax-xerrej: <http://www.evergabe.bayern.de>

Rwoli ta' din l-organizzazzjoni:

Xerrej

Organizzazzjoni li tipprovdi informazzjoni addizzjonali dwar il-proċedura tal-akkwist

Organizzazzjoni li tipprovdi iktar informazzjoni dwar proċeduri tar-rieżami

8.1. ORG-0002

Isem uffiċjali: Johnson & Johnson Financial Services GmbH

Numru tar-registrazzjoni: DE 11 93 60 841

Belt: Norderstedt

Kodiċi postali: 22851

Sottodivizjoni tal-pajjiż (NUTS): Segeberg (DEF0D)

Pajjiż: Il-Ġermanja

Email: comex-ausschreibung@ITS.JNJ.com

Telefown: 000

Indirizz tal-internet: <https://www.jnj.de>

Rwoli ta' din l-organizzazzjoni:

Offerent

Sid benefiċjarju:

Nazzjonalità tas-sid: Il-Ġermanja

8.1. ORG-0003

Isem uffiċjali: Regierung Oberbayern - Sachgebiet Vergabekammer Südbayern

Numru tar-registrazzjoni: DE 811335517

Belt: München

Kodiċi postali: 80534

Sottodivizjoni tal-pajjiż (NUTS): München, Kreisfreie Stadt (DE212)

Pajjiż: Il-Ġermanja

Email: vergabekammer.suedbayern@reg-ob.bayern.de

Telefown: +498921762411

Indirizz tal-internet: <http://www.regierung.oberbayern.bayern.de>

Rwoli ta' din l-organizzazzjoni:

Organizzazzjoni tar-rieżami

Organizzazzjoni tal-medjazzjoni

8.1. ORG-0004

Isem uffiċjali: Beschaffungssamt des BMI

Numru tar-registrazzjoni: 994-DOEVD-83

Belt: Bonn

Kodiċi postali: 53119

Sottodivizjoni tal-pajjiż (NUTS): Bonn, Kreisfreie Stadt (DEA22)

Pajjiż: Il-Ġermanja

Email: esender_hub@bescha.bund.de

Telefown: +49228996100

Rwoli ta' din l-organizzazzjoni:

TED eSender

Informazzjoni dwar l-avviż

Identifikatur/verżjoni tal-avviż: babfd5f5-7dc6-473d-bea5-24dc33758bee - 01

Tip ta' formola: Notifika minn qabel tal-għoti dirett

Tip ta' avviż: Avviż tat-trasparenza ex ante volontarju

Sottotip tal-avviż: 25

Data ta' meta ntbagħat l-avviż: 19/03/2024 00:00:00 (UTC+1)

Lingwi li bihom dan l-avviż huwa disponibbli uffiċjalment: Ġermaniż

Numru tal-pubblikazzjoni tal-avviż: 167373-2024

Numru tal-ħarġa tal-ĠU S: 57/2024

Data tal-pubblikazzjoni: 20/03/2024